Odpowiedzi do zapytań:

1 . Co Zamawiający rozumie pod pojęciem Pkt.2 Serwonapęd napięcie zasilania 24 V DC nie posiada ogranicznika ruchu; typ: analogowe ?

**ODP: np.:**

[**https://allegro.pl/oferta/sterownik-cnc-silnika-krokowego-tb6600-4a-9-42v-9857735798**](https://allegro.pl/oferta/sterownik-cnc-silnika-krokowego-tb6600-4a-9-42v-9857735798)

[**https://allegro.pl/oferta/silnik-krokowy-nema-42hs48-2504-druk-3d-cnc-10467323580**](https://allegro.pl/oferta/silnik-krokowy-nema-42hs48-2504-druk-3d-cnc-10467323580)

2.PKT 18 Wyłącznik silnikowy z co najmniej jednym stykiem pomocniczym przystosowany do montażu na szynie TH 35;o zakresie prądu nastawczego umożliwiającym współpracę z posiadanym silnikiem trójfazowym- proszę o podanie danych silnika lub więcej danych Wyłącznika aby właściwie dobrać wyłącznik.

**ODP:**

**Silnik:**

**Moc 1KW**

**Prąd znamionowy – 3,5 A**

**Przykładowe parametry wyłącznika:**

**Stopień ochrony (IP): IP20**

**Czułość na zanik fazy: Tak**

**Budowa urządzenia: Urządzenie mocowane na stałe**

**Rodzaj przyłącza obwodu głównego: Połączenie śrubowe**

**Sposób wyzwalania: Magnetyczny**

**Ze zintegrowanym wyzwalaczem podnapięciowym: Nie**

**Ze zintegrowanym stykiem pomocniczym: Nie**

**Zakres nastawy wyzwalacza przeciążeniowego [A] od: 2**

**Zakres nastawy wyzwalacza przeciążeniowego [A] do: 4**

**Liczba biegunów: 3**

**Znamionowy prąd ciągły Iu [A]: 3.0**

**Znamionowa moc pracy przy AC-3, 400 V [kW]: 2,5**

**Znamionowa zwarciowa zdolność łączeniowa Icu przy 400 V, AC [kA]: 100**

**Znamionowa moc pracy przy AC-3, 230 V [kW]: 0.9**

3. Pkt 29 Płytka, moduł mikroprocesorowy dedykowany do sterowania układów robotycznych. Czy Zamawiający  wyraża zgodę na płytkę o następujących parametrach

**ODP: Tu chodzi o płytkę główną mikroprocesorową Arduino.**

4.Pkt 48 Chwytak elektryczny minimalny zakres od 20 do 50 mm; 24 VDC, obowiązuje od roku szkolnego 2024/2025. Chwytaki o takich parametrach są bardzo drogie , czy Zamawiający wyraża zgodę na chwytak o poniższych parametrach.

**Zestaw do budowy mini chwytaka o rozstawie maksymalnym 32 mm. Zestaw zawiera również**[**micro serwo**](https://botland.com.pl/135-serwomechanizmy)**specjalnie zmodyfikowane, z dodatkowym przewodem zapewniając dostęp do potencjometru sprzężenia zwrotnego, dzięki czemu można śledzić rzeczywistą pozycję łopatek chwytaka.**

****

**Całkowity zakres ruchu serwa chwytaka wymaga pulsacji pomiędzy 0,5 ms (całkowicie otwarty), a 2,4 ms (całkowicie zamknięty), co wykracza poza standardowy zakres serwomechanizmu od 1 ms do 2 ms. Prąd mikro serwa to w przybliżeniu 0,8 A przy 6 V. Zasilane jest napięciem od 4,8 V do 6 V, mogą być zasilane z poziomu baterii lub zewnętrznego zasilacza.**

**ODP: Może być taki jak zaproponowany.**